# Motvekt for balansering:

Hvis motvekten skal plasseres rett ved loomoens rygg, og kompansere for utstrekte armer må den veie ca 8 kg. Dette er for mye.

Med sammenlagte armer i home position trengs det en vekt på 4 kg. Dette er mye bedre, men fortsatt ikke helt bra.

Ved å plassere vekten høyere gjør det at roboten kan lene seg bakover og enklere kompansere for skevheter, det gir den også en enklere jobb med selve balanseringen.

Det som også kan gjøres er å flytte vekten lenger bakover. 5 cm lenger bak så kan den veie 3kg.

Hvilken løsning som er best totalt sett er vanskelig å si. Det er ingen tvil om at montering av armene og alt som hører til vil redusere kapasiteten på loomoen betraktelig. Om 1 kg mindre kapasitet er så ille eller ikke er en vurderingssak.

Dynamisk motvekt?